

DTC U1000, U1001 CAN 通讯线路**说明**

CAN (控制器局域网络) 是一种用于实时通讯的串行通讯线路。它是一种车用的多路通讯线路, 具备高速数据通讯能力和很强的检错能力。车辆上装备了许多电气控制单元, 在操作过程中控制单元之间相互连接, 共享信息 (并非独立的)。在 CAN 通讯中, 控制单元由两条通讯线路连接 (CAN H 线路, CAN L 线路), 这样可以利用更少的线路进行高速率的信息传送。每个控制单元都能够传输 / 接收数据, 但只是选择性地读取所需要的数据。

车载诊断逻辑

DTC 号	故障诊断名称	DTC 检测条件	可能原因
U1000 ^{*1} 1000 ^{*1}	CAN 通讯线路	ECM 不能与其他控制单元通讯。 ECM 通讯时间不能超过规定的时间。	线束或接头 (CAN 通讯线断路或短路。)
U1001 ^{*2} 1001 ^{*2}			

*1: 这个自诊断程序包含单行程检测逻辑。

*2: 自诊断中 MIL 不会点亮。

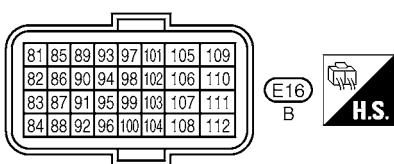
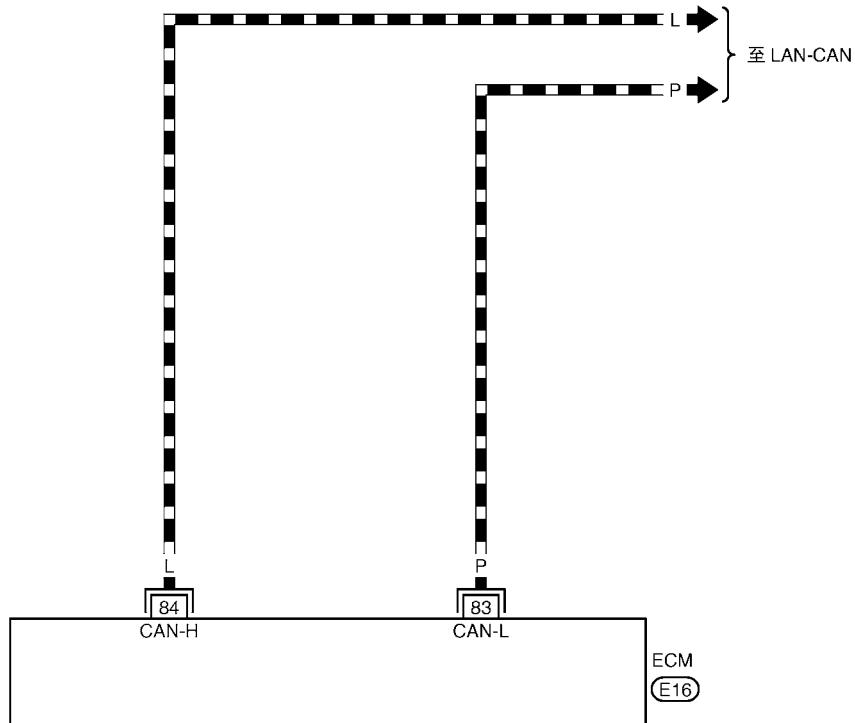
DTC 确认步骤

1. 将点火开关转至 ON 位置, 等待至少 3 s。
2. 在诊断仪上选择 “自诊断结果” 模式。
3. 如果检测到第一行程 DTC, 转至 [EC-123, "诊断步骤"](#)。

电路图

EC-CAN-01

■ : DTC 可检测线路
— : DTC 不可检测线路
■—■ : 数据线路



TBWB0651E

诊断步骤

转至 [LAN-2, " 使用诊断仪时的注意事项 "。](#)

A

EC

C

D

E

F

G

H

I

J

K

L

M